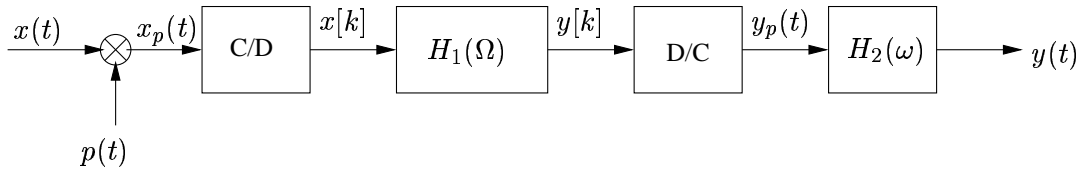
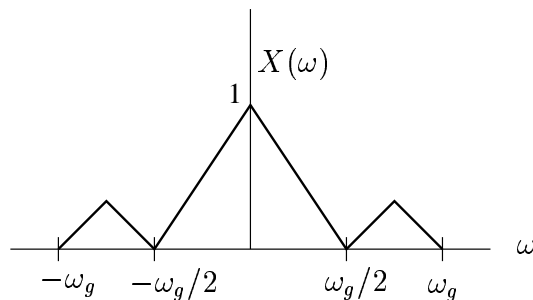


SISTEMAS LINEALES  
EXAMEN DE ENERO 2004

1. (2 pt.) En el sistema que se muestra a continuación se realiza un filtrado pasobajo de una señal continua usando para ello un filtro pasobajo discreto.



La señal de entrada  $x(t)$  viene dada por su transformada de Fourier  $X(\omega)$ :



La señal  $p(t)$  es un tren de deltas equiespaciadas  $T$ . El bloque C/D es un conversor continuo-discreto que transforma las deltas continuas  $\delta(t)$  en impulsos discretos  $\delta[n]$ , de tal modo que se cumple que  $x[n] = x(nT)$ . El bloque D/C realiza la tarea inversa, pasar de impulsos discretos  $\delta[n]$  a deltas continuas  $\delta(t)$ . La señal de entrada  $x(t)$  se muestrea a la frecuencia de Nyquist.

- (a) Calcule  $T$  y dibuje el espectro de  $x_p(t)$ .  
 (b) Dibuje  $X(\Omega)$  (la Transformada de Fourier de la señal  $x[n]$ ).  
 (c) Si se define la transformada de Fourier de  $y[n]$  como

$$Y(\Omega) = \begin{cases} 0 & \frac{\pi}{2} < |\Omega| \leq \pi \\ T \cdot X(\Omega) & |\Omega| \leq \frac{\pi}{2} \end{cases}$$

dibuje el filtro  $H_1(\Omega)$  y la señal  $Y_p(\omega)$ .

- (d) Si  $H_2(\omega)$  es un filtro pasobajo con frecuencia de corte  $\omega_g$  calcule la respuesta al impulso global del sistema en el dominio temporal.

2. (2,5 pt.) Una señal continua

$$x_1(t) = \begin{cases} \sin(\pi t) & 0 \leq t < 1.5 \\ 0 & \text{resto} \end{cases}$$

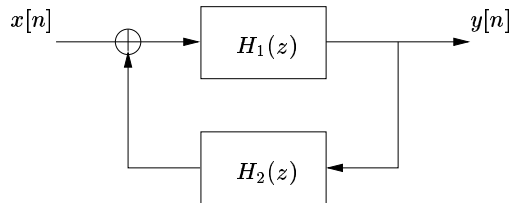
es la entrada a un sistema LTI con respuesta al impulso  $x_2(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - 1.5k)$ .

Denotaremos la salida del sistema por  $x(t)$ .

- (a) Dibuje las señales  $x_1(t)$ ,  $x_2(t)$  y  $x(t)$ .
- (b) Calcule la transformada de Fourier de  $x(t)$ .
- (c) Calcule la señal de salida  $y(t)$  cuando  $x(t)$  es la entrada a un nuevo LTI con respuesta al impulso

$$H(\omega) = \begin{cases} \frac{e^{-j\omega}}{\omega^2+1} & |\omega| \leq \pi \\ 0 & |\omega| > \pi \end{cases}$$

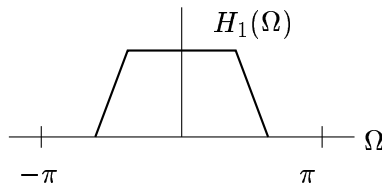
3. (2,5 pt.) Considere el sistema de la figura



Sabiendo que  $h_1[n]$  es un sistema LTI causal que tiene un polo en  $z_1 = 0.5$  y un cero en  $z = 0.25$ , y

$$h_2[n] = \left(\frac{1}{3}\right)^n u[n]$$

- (a) Determinar la estabilidad del sistema.
  - (b) Calcular el diagrama de polos y ceros del sistema.
  - (c) Obtener la respuesta al impulso del sistema inverso causal.
4. (1 pt) Un filtro pasabajo discreto  $h_1[n]$  tiene por transformada de Fourier  $H_1(\Omega)$ . Un periodo de dicha señal tiene la forma:



Calcule y dibuje  $H_2(\Omega)$ , siendo  $h_2[n] = (-1)^n h_1[n]$ . ¿Qué clase de filtro es  $h_2[n]$ .

5. (2 pt.) Se va a proceder al estudio de un pulso rectangular  $r(t)$ , definido como

$$r(t) = \begin{cases} a & |t| \leq \frac{T}{2} \\ 0 & |t| > \frac{T}{2} \end{cases}$$

- (a) Dibuje el módulo de la transformada de Fourier de  $r(t)$ ,  $|R(\omega)|$ .
- (b) Se muestrea  $R(\omega)$  con un tren de deltas equidistantes  $\omega_0$ , dando lugar a la señal

$$R_p(\omega) = \omega_0 \sum_{k=-\infty}^{\infty} R(k\omega) \delta(\omega - k\omega_0)$$

Dibuje  $R_p(\omega)$  para  $|\omega| \leq \frac{4\pi}{T}$  cuando  $\omega_0$  vale  $\frac{2\pi}{4T}$ ,  $\frac{2\pi}{2T}$  y  $\frac{2\pi}{T}$ .

- (c) Dibuje la función temporal  $r_p(t)$  para cada uno de los valores de  $\omega_0$  del apartado anterior.