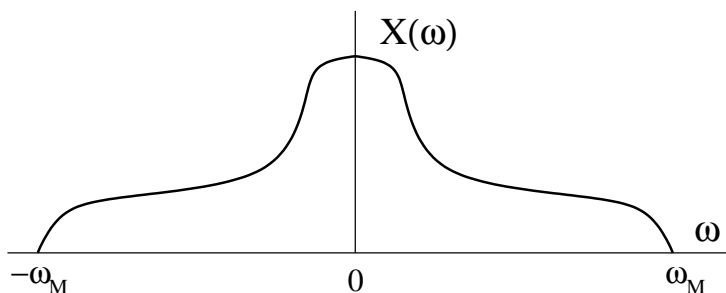


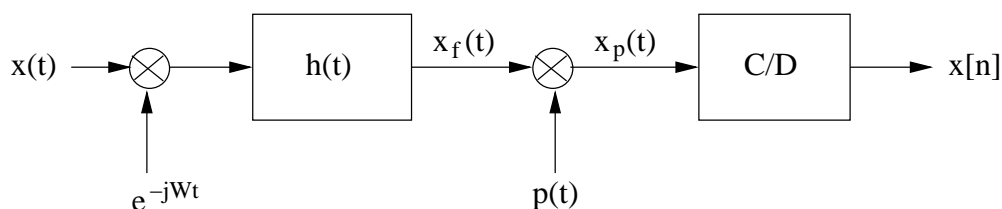
SISTEMAS LINEALES
EXAMEN DE FEBRERO 2010

1. **(2.5 pt.)** Sea la señal $x[n] = e^{-a|n|}$, con a un número complejo.
 - (a) Asumiendo que $\Re\{a\} > 0$, calcule $y_1[n] = x[n] * x[n]$.
 - (b) Asumiendo que $\Re\{a\} > 0$, calcule $y_2[n] = x[n - 4] * x[n - 4]$.
 - (c) Para cualquier valor de a , calcule la transformada Z de $x[n]$.
 - (d) Asumiendo que $\Re\{a\} > 0$, calcule la energía, potencia media y potencia instantánea de $x[n]$ en función de a .
 - (e) Suponga un sistema LTI con respuesta al impulso $h[n] = x[n]$. Estudie su estabilidad y su causalidad. Calcule la respuesta al impulso del sistema inverso (para aquellos valores de a en que exista).

2. **(2.5 pt.)** Sea una señal de audio $x(t)$, tal que su transformada de fourier $X(\omega) = 0$ si $|\omega| > \omega_M$, con $\omega_M = 4\pi \cdot 10^4$, tal y como se muestra en la figura: Se asume que $X(\omega)$ es además real y par.



Se pretende diseñar un sistema de comunicación móvil digital, para lo que va a ser necesario acondicionar la señal a los requerimientos del sistema, de acuerdo con el siguiente esquema:



- $W = 2\pi \cdot 3,4 \cdot 10^3$.
- $h(t)$ es un filtro pasabajo de ganancia 1 y frecuencia de corte $3,4kHz$.
- $p(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT)$, con T el periodo de muestro que se corresponde con la frecuencia de Nyquist.

Se pide:

- (a) Dibuje la transformada de Fourier de las señales $x_p(t)$ y $x[n]$.
 - (b) Proponga un esquema para recuperar una versión pasabajo de $x(t)$ a partir de $x[n]$. Represente el esquema en el dominio temporal.
3. **(2.5 pt.)** Dada la señal $x(t) = u(t + 0.5) - u(t - 0.5)$ y la respuesta al impulso de un sistema LTI $h(t) = e^{j\omega_0 t}$

- (a) Determine los valores de ω_0 que aseguren que $y(t) = 0$.
- (b) Demuestre que para una señal $x(t)$ arbitraria la salida será siempre periódica (o nula). Calcule su periodo y su serie de Fourier.
4. **(2.5 pt.)** En el siguiente problema se explorarán algunas propiedades de la transformada de Laplace. Supóngase que un sistema LTI causal viene descrito mediante una ecuación diferencial con coeficientes constantes de la forma:

$$\sum_{i=0}^N a_i \frac{d^i y(t)}{dt^i} = \sum_{i=0}^M b_i \frac{d^i x(t)}{dt^i}$$

donde a_i y b_i con coeficientes constantes.

- (a) Si la respuesta al impulso del sistema $h(t)$ es real, estudie qué propiedades han de tener los polos y los ceros de $H(s)$. (NOTA: tenga en cuenta que los polos y los ceros pueden ser complejos).
- (b) Encuentre una relación entre N y M si se cumple que $\lim_{s \rightarrow \infty} H(s) = 1$.
- (c) Encuentre alguna restricción a los coeficientes a_i y b_i si se cumple que $\lim_{s \rightarrow 0} H(s) = 1$.
- (d) Calcule la respuesta al impulso del sistema $h(t)$ teniendo en cuenta las siguientes propiedades:
- $h(t)$ es real y causal.
 - $\lim_{s \rightarrow \infty} H(s) = 2$.
 - $H(s)$ tiene dos ceros complejos.
 - Uno de los polos de $H(s)$ está en $s = 2 + j$.
 - Uno de los ceros de $H(s)$ está en $s = -1 - 0.5j$