

# TRATAMIENTO Y TRANSMISIÓN DE SEÑALES

## SOLUCIÓN PROBLEMAS TEMA 7

### TRANSMISIÓN DIGITAL BANDA BASE

1. El ancho de banda del pulso con forma de sinc vale:

$$B_T = \frac{1}{2T_b} = \frac{R_b}{2} = 28 \text{ KHz}$$

El ancho de banda del pulso con forma de coseno alzado viene dado por:

$$B_w = 2B_T - f_1$$

La expresión del factor de roll-off  $\rho$  viene dada por:

$$\rho = 1 - \frac{f_1}{B_T}$$

Usando las dos expresiones anteriores y despejando el ancho de banda  $B_w$  en función de  $B_T$  y  $\rho$  se tiene que:

$$B_w = B_T(1 + \rho)$$

a)  $B_w = 35 \text{ KHz.}$

b)  $B_w = 42 \text{ KHz.}$

c)  $B_w = 49 \text{ KHz.}$

d)  $B_w = 56 \text{ KHz.}$

2. Para ocho niveles de amplitud hay que coger los bits de tres en tres ( $\log_2 8 = 3$ ). La tasa en símbolos por segundo será:

$$R = \frac{R_b}{3} = 18,67 \text{ Kbps}$$

El ancho de banda del pulso con forma de sinc vale:

$$B_T = \frac{1}{2T} = \frac{R}{2} = 9,33 \text{ KHz}$$

Usando la expresión:

$$B_w = B_T(1 + \rho)$$

a)  $B_w = 11,66 \text{ KHz.}$

b)  $B_w = 14 \text{ KHz.}$

c)  $B_w = 16,33 \text{ KHz.}$

d)  $B_w = 18,66 \text{ KHz.}$

3. La tasa binaria es:

$$R_b = \frac{1}{T_b} = 100 \text{ Kbps}$$

El ancho de banda del pulso con forma de sinc vale:

$$B_T = \frac{1}{2T_b} = \frac{R_b}{2} = 50 \text{ KHz}$$

Despejando  $\rho$  de la expresión para el pulso con forma de coseno alzado:

$$B_w = B_T(1 + \rho)$$

se tiene:

$$\rho = \frac{B_w}{B_T} - 1 = 0,5$$

4. La varianza a la salida del filtro del receptor es:

$$\sigma_N^2 = \frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{\infty} |H_{R,opt}(f)|^2 df$$

La respuesta en amplitud del filtro óptimo del receptor diseñado para minimizar la probabilidad de error viene dado por:

$$|H_{R,opt}(f)|^2 = \frac{C |P(f)|}{|H_C(f)|}$$

siendo  $C$  una constante,  $|P(f)|$  el módulo del espectro del pulso con forma de coseno alzado y  $|H_C(f)|$  la respuesta en amplitud del canal. Se tiene para  $C = 1$  que:

$$|H_{R,opt}(f)|^2 = \frac{P(f)}{H_C(0)}$$

puesto que  $P(f)$  es siempre positivo y vale cero fuera de  $|f| < B$  y  $H_C(f)$  es constante y vale  $H_C(0)$  en  $|f| < B$  y cero fuera. Entonces la varianza a la salida del filtro del receptor:

$$\sigma_N^2 = \frac{N_0}{2H_C(0)} \int_{-\infty}^{\infty} P(f) df = \frac{N_0 p(0)}{2H_C(0)}$$

Pero el pulso con forma de coseno alzado siempre se diseña para que en el origen de tiempos valga la unidad:

$$p(0) = 1$$

por lo que:

$$\sigma_N^2 = \frac{N_0}{2H_C(0)}$$

5.

a) El ancho de banda del pulso con forma de sinc vale:

$$B_T = \frac{1}{2T_b} = \frac{R_b}{2} = 2400 \text{ Hz}$$

El valor de  $\rho$  para el filtro con forma de coseno alzado viene dado por:

$$\rho = \frac{B_w}{B_T} - 1 = 1$$

La respuesta en amplitud del filtro óptimo de transmisión diseñado para minimizar la probabilidad de error viene dado por:

$$|H_{T,opt}(f)|^2 = \frac{K^2 |P(f)|}{C |G(f)|^2 |H_C(f)|}$$

y la del filtro de recepción:

$$|H_{R,opt}(f)|^2 = \frac{C |P(f)|}{|H_C(f)|}$$

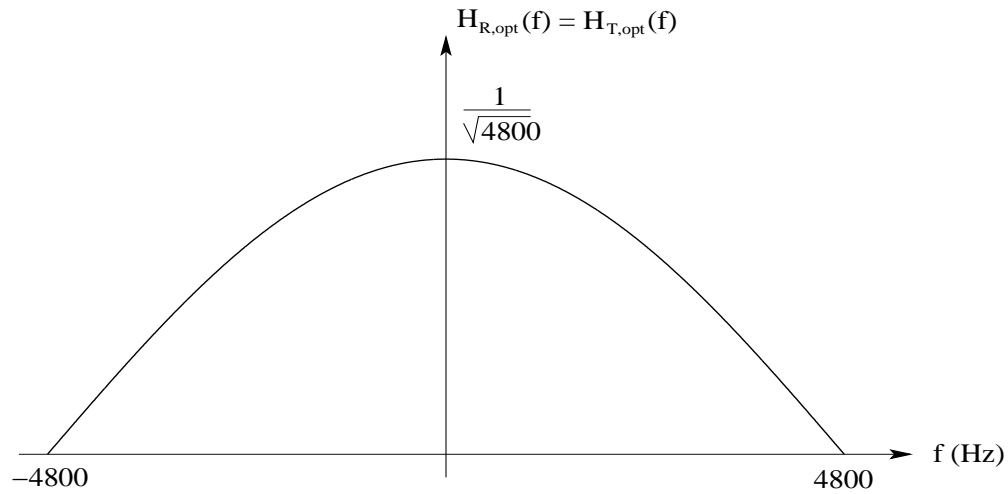
siendo  $K$  y  $C$  constantes,  $|G(f)|$  el módulo del espectro del pulso transmitido,  $|P(f)|$  el módulo del espectro del pulso recibido (con forma de coseno alzado para  $\rho = 1$  en este caso) y  $|H_C(f)|$  es la respuesta en amplitud del canal. Para que los filtros tengan la misma respuesta en amplitud hay que elegir  $K = 1$ ,  $C = 1$  y el pulso de transmisión debe tener una duración temporal lo suficientemente corta como para que  $|G(f)|$  sea aproximadamente constante en el intervalo frecuencial  $|f| < 4800$  Hz. En este caso se puede llegar a que:

$$|H_{T,opt}(f)|^2 = |H_{R,opt}(f)|^2 = P(f)$$

ya que  $P(f)$  es positivo y diferente de cero sólo en el intervalo  $|f| < 4800$ . La fase de los filtros óptimos de transmisión y recepción tiene que ser lineal. En particular puede ser cero, por lo que se tiene que:

$$H_{T,opt}(f) = H_{R,opt}(f) = \sqrt{P(f)} = \frac{1}{\sqrt{4800}} \cos\left(\frac{\pi f}{9600}\right) \Pi\left(\frac{f}{9600}\right)$$

En la siguiente figura se puede ver el espectro tanto del filtro óptimo de transmisión como de recepción (tienen forma de medio coseno):



b) La expresión de la varianza viene dada por:

$$\sigma_N^2 = \frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{\infty} |H_{R,opt}(f)|^2 df = \frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{\infty} P(f) df = \frac{N_0 p(0)}{2}$$

Como el valor del pulso en el origen de tiempos es unidad, es decir  $p(0) = 1$ , entonces:

$$\sigma_N^2 = \frac{N_0}{2} = 5 \cdot 10^{-11} \text{ W}$$

c) En el caso NRZ polar la expresión para la probabilidad de error media mínima es:

$$P_{e,\min} = \frac{1}{2} \operatorname{erfc} \left[ \frac{1}{\sqrt{2}} \left( \frac{A}{\sigma_N} \right)_{\max} \right]$$

Utilizando la tabla de la función erfc para que:

$$\operatorname{erfc}(u) = 2 \cdot 10^{-5}$$

aproximadamente  $u = 3$ . Entonces:

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \frac{A}{\sigma_N} = u$$

despejando la potencia de pico  $A^2$  se tiene que:

$$A^2 = u^2 \sigma_N^2 \sqrt{2} = 9 \cdot 10^{-10} \text{ W}$$

6. La expresión de la señal recibida es:

$$m(t) = \sum_n A_n \text{sinc} \left( \frac{t}{T} - n \right)$$

a una tasa de transmisión de  $1/T$  baudios. La expresión en el dominio de la frecuencia de la señal recibida es:

$$M(f) = T \Pi(fT) \sum_n A_n \exp(-j2\pi n f T)$$

$M(f)$  tiene un ancho de banda  $1/2T$  por lo que pasa sin distorsión a través del filtro paso bajo ideal de ancho de banda  $B = 1/2T$ . El ruido a la salida de este filtro tiene una varianza de:

$$\sigma^2 = \frac{N_0}{2T}$$

a) Caso binario ( $M = 2$ ). Los niveles recibidos son  $A_n = \pm A/2$  y el umbral es 0. El símbolo 0 tiene nivel  $A_n = -A/2$  y el 1  $A_n = A/2$ .

Si se transmite 1, la variable aleatoria a la entrada del decisor es:

$$X = \frac{A}{2} + N$$

que es una variable Gaussiana con media  $A/2$  y varianza  $\sigma^2$ . Se comete error cuando la salida del decisor es un 0. Esto ocurrirá siempre que la variable  $X$  sea negativa:

$$P_{e1} = P(X < 0 / 1) = \int_{-\infty}^0 f_{X/1}(x) dx = \frac{1}{2} \text{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right)$$

Si se transmite 0, la variable aleatoria a la entrada del decisor es:

$$X = -\frac{A}{2} + N$$

que es una variable Gaussiana con media  $-A/2$  y varianza  $\sigma^2$ . Se comete error cuando la salida del decisor es un 1. Esto ocurrirá siempre que la variable  $X$  sea positiva:

$$P_{e0} = P(X > 0 / 0) = \int_0^{\infty} f_{X/0}(x) dx = \frac{1}{2} \text{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right)$$

La probabilidad de error medio teniendo en cuenta que los símbolos son equiprobables viene dada por:

$$P_e = P_0 P_{e0} + P_1 P_{e1} = \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{2} \text{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right) + \frac{1}{2} \text{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right) \right] = \frac{1}{2} \text{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right)$$

- b) Caso ternario ( $M = 3$ ). Los niveles recibidos son  $A_n = 0, \pm A$  y los umbrales son  $\pm A/2$ . El símbolo 0 tiene nivel  $A_n = -A$ , el 1  $A_n = 0$  y el 2  $A_n = A$ .

Si se transmite 2, la variable aleatoria a la entrada del decisor es:

$$X = A + N$$

que es una variable Gaussiana con media  $A$  y varianza  $\sigma^2$ . Se comete error cuando la salida del decisor es 0 ó 1. Esto ocurrirá siempre que la variable  $X$  sea menor que  $A/2$ :

$$P_{e2} = P\left(X < \frac{A}{2} / 2\right) = \int_{-\infty}^{\frac{A}{2}} f_{X/2}(x)dx = \frac{1}{2}\text{erfc}\left(\frac{A}{2\sqrt{2}\sigma}\right)$$

Si se transmite 1, la variable aleatoria a la entrada del decisor es:

$$X = N$$

que es una variable Gaussiana con media 0 y varianza  $\sigma^2$ . Se comete error cuando la salida del decisor es 0 ó 2. Esto ocurrirá siempre que la variable  $X$  sea menor que  $-A/2$  o mayor que  $A/2$ :

$$P_{e1} = P\left(X < -\frac{A}{2} / 1\right) + P\left(X > \frac{A}{2} / 1\right) = \int_{-\infty}^{-\frac{A}{2}} f_{X/1}(x)dx + \int_{\frac{A}{2}}^{\infty} f_{X/1}(x)dx$$

operando:

$$P_{e1} = \text{erfc}\left(\frac{A}{2\sqrt{2}\sigma}\right)$$

Si se transmite 0, la variable aleatoria a la entrada del decisor es:

$$X = -A + N$$

que es una variable Gaussiana con media  $-A$  y varianza  $\sigma^2$ . Se comete error cuando la salida del decisor es 1 ó 2. Esto ocurrirá siempre que la variable  $X$  sea mayor que  $-A/2$ :

$$P_{e0} = P\left(X > -\frac{A}{2} / 0\right) = \int_{-\frac{A}{2}}^{\infty} f_{X/0}(x)dx = \frac{1}{2}\text{erfc}\left(\frac{A}{2\sqrt{2}\sigma}\right)$$

La probabilidad de error medio teniendo en cuenta que los símbolos son equiprobables viene dada por:

$$P_e = P_0P_{e_0} + P_1P_{e_1} + P_2P_{e_2} = \frac{1}{3} \left[ \frac{1}{2} \operatorname{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right) + \operatorname{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right) + \frac{1}{2} \operatorname{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right) \right]$$

simplificando:

$$P_e = \frac{2}{3} \operatorname{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right)$$

- c) Caso cuaternario ( $M = 4$ ). Los niveles recibidos son  $A_n = \pm A/2, \pm 3A/2$  y los umbrales son  $0, \pm A$ . El símbolo 0 tiene nivel  $A_n = -3A/2$ , el 1  $A_n = -A/2$ , el 2  $A_n = A/2$  y el 3  $A_n = 3A/2$ .

Si se transmite 3, la variable aleatoria a la entrada del decisor es:

$$X = \frac{3A}{2} + N$$

que es una variable Gaussiana con media  $3A/2$  y varianza  $\sigma^2$ . Se comete error cuando la salida del decisor es 0, 1 ó 2. Esto ocurrirá siempre que la variable  $X$  sea menor que  $A$ :

$$P_{e_3} = P(X < A / 3) = \int_{-\infty}^A f_{X/3}(x) dx = \frac{1}{2} \operatorname{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right)$$

Si se transmite 2, la variable aleatoria a la entrada del decisor es:

$$X = \frac{A}{2} + N$$

que es una variable Gaussiana con media  $A/2$  y varianza  $\sigma^2$ . Se comete error cuando la salida del decisor es 0, 1 ó 3. Esto ocurrirá siempre que la variable  $X$  sea menor que 0 ó mayor que  $A$ :

$$P_{e_2} = P(X < 0 / 2) + P(X > A / 2) = \int_{-\infty}^0 f_{X/2}(x) dx + \int_A^{\infty} f_{X/2}(x) dx$$

operando:

$$P_{e_2} = \operatorname{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right)$$



Si se transmite 1, la variable aleatoria a la entrada del decisor es:

$$X = -\frac{A}{2} + N$$

que es una variable Gaussiana con media  $-A/2$  y varianza  $\sigma^2$ . Se comete error cuando la salida del decisor es 0, 2 ó 3. Esto ocurrirá siempre que la variable  $X$  sea menor que  $-A$  o mayor que 0:

$$P_{e_1} = P(X < -A / 1) + P(X > 0 / 1) = \int_{-\infty}^{-A} f_{X/1}(x)dx + \int_0^{\infty} f_{X/1}(x)dx$$

operando:

$$P_{e_1} = \text{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right)$$

Si se transmite 0, la variable aleatoria a la entrada del decisor es:

$$X = -\frac{3A}{2} + N$$

que es una variable Gaussiana con media  $-3A/2$  y varianza  $\sigma^2$ . Se comete error cuando la salida del decisor es 1, 2 ó 3. Esto ocurrirá siempre que la variable  $X$  sea mayor que  $-A$ :

$$P_{e_0} = P(X > -A / 0) = \int_{-A}^{\infty} f_{X/0}(x)dx = \frac{1}{2}\text{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right)$$

La probabilidad de error medio teniendo en cuenta que los símbolos son equiprobables viene dada por:

$$P_e = P_0P_{e_0} + P_1P_{e_1} + P_2P_{e_2} + P_3P_{e_3}$$

por lo que:

$$P_e = \frac{1}{4} \left[ \frac{1}{2}\text{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right) + \text{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right) + \text{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right) + \frac{1}{2}\text{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right) \right]$$

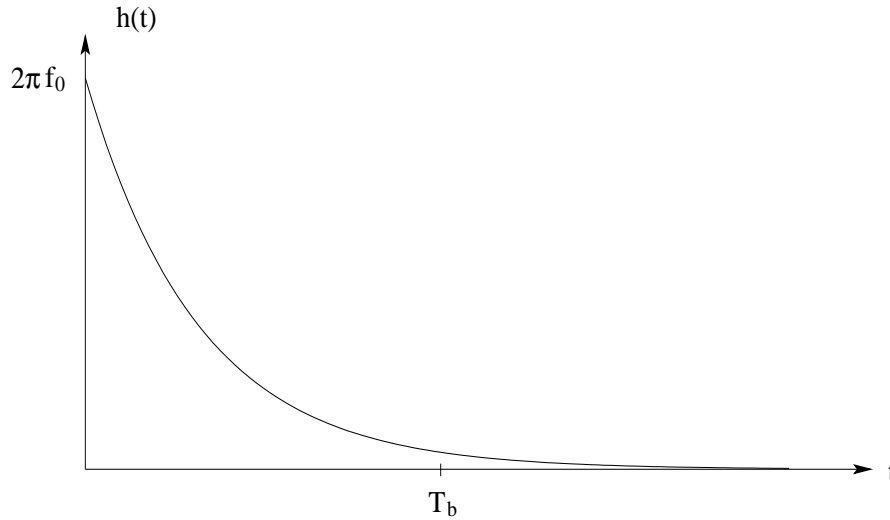
simplificando:

$$P_e = \frac{3}{4}\text{erfc} \left( \frac{A}{2\sqrt{2}\sigma} \right)$$

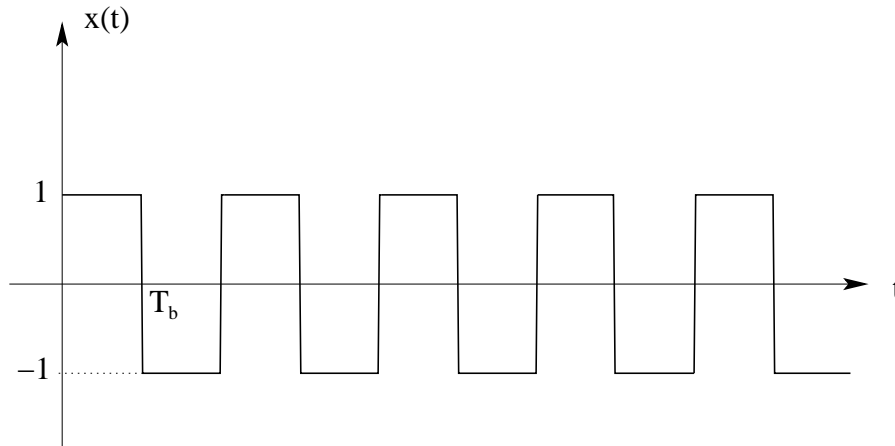
7. La respuesta al impulso del filtro viene dada por:

$$h(t) = 2\pi f_0 \exp(-2\pi f_0 t)u(t)$$

En la siguiente figura se puede ver gráficamente:



a) En la siguiente figura podemos ver la señal a la entrada del filtro:

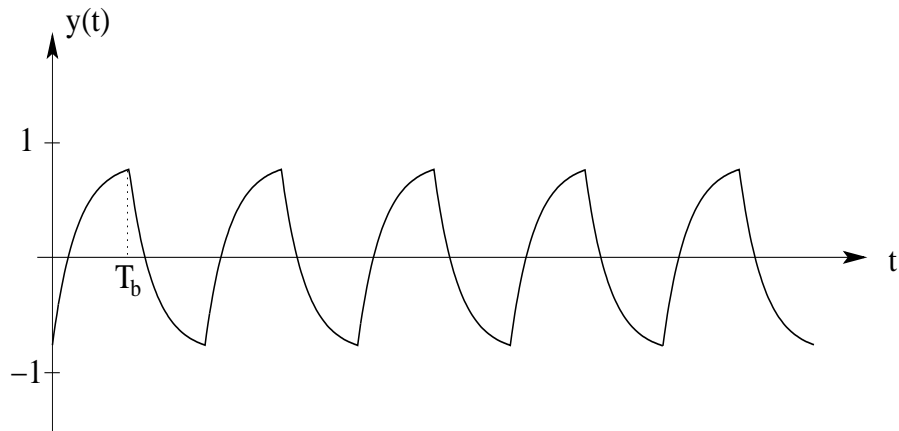


La expresión aproximada para un periodo de la señal a la salida es:

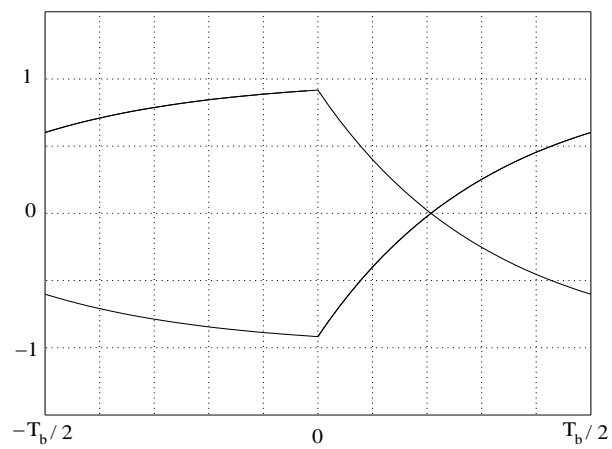
$$y(t) \approx \begin{cases} 1 - 2 \exp(-2\pi f_0 t) & 0 < t < T_b \\ 2 \exp[-2\pi f_0 (t - T_b)] - 1 & T_b < t < 2T_b \end{cases}$$

Para determinar esta expresión sólo se ha tenido en cuenta un intervalo de bit a la hora de hacer la integral de convolución. La forma de la señal exacta es la misma pero

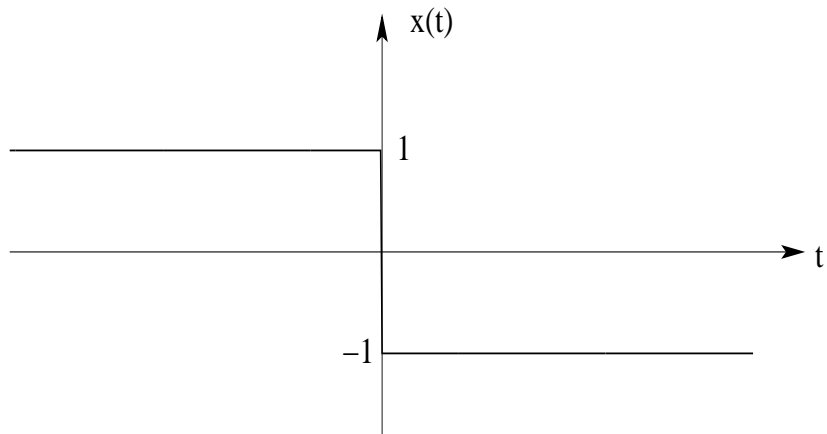
los valores máximo y mínimo ya no son  $\pm 1$  sino valores algo menores. En la siguiente figura podemos ver la señal a la salida exacta:



El diagrama de ojos se puede ver en la siguiente figura:



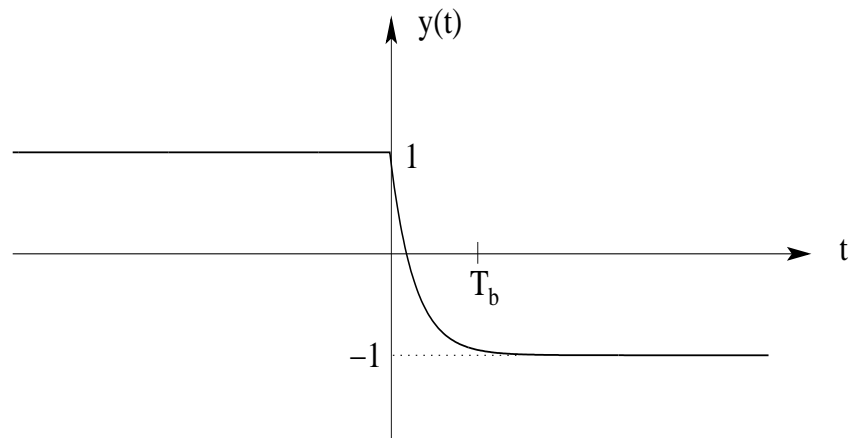
b) En la siguiente figura podemos ver la señal a la entrada del filtro:



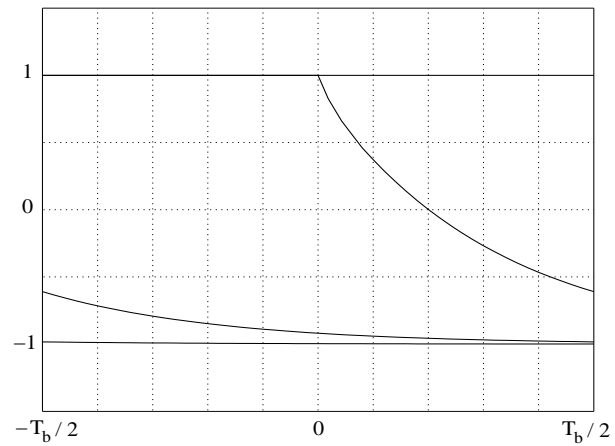
La expresión, en este caso exacta, para la señal de salida es:

$$y(t) = \begin{cases} 1 & t < 0 \\ 2 \exp(-2\pi f_0 t) - 1 & t > 0 \end{cases}$$

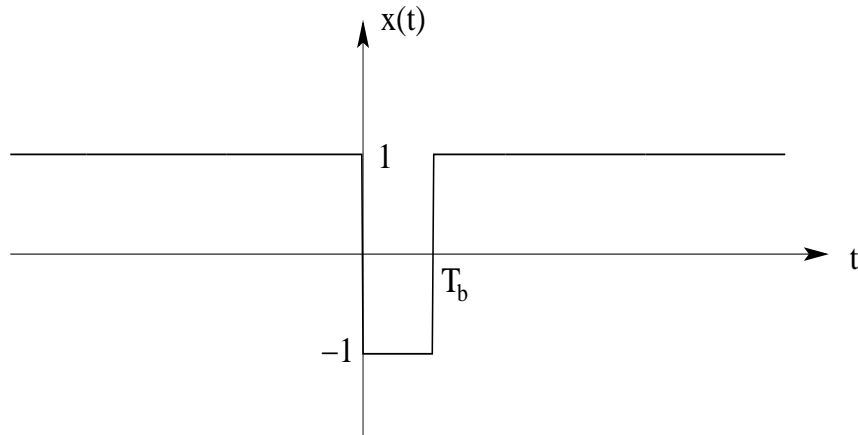
En la siguiente figura podemos ver esta señal a la salida:



El diagrama de ojos se puede ver en la siguiente figura:



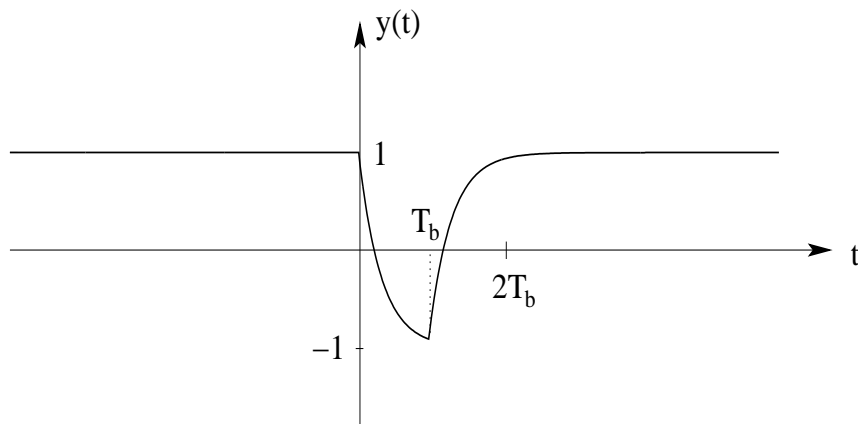
c) En la siguiente figura podemos ver la señal a la entrada del filtro en este caso:



La expresión aproximada de la señal a la salida es:

$$y(t) \approx \begin{cases} 1 & t < 0 \\ 2 \exp(-2\pi f_0 t) - 1 & 0 < t < T_b \\ 1 - 2 \exp[-2\pi f_0(t - T_b)] & t > T_b \end{cases}$$

Para determinar esta expresión sólo se ha tenido en cuenta un intervalo de bit a la hora de hacer la integral de convolución para  $0 < t < T_b$ . La forma de la señal exacta es la misma pero el valor mínimo ya no es -1 sino un valor algo mayor. En la siguiente figura podemos ver la señal a la salida exacta:



El diagrama de ojos se puede ver en la siguiente figura:

